

Matemáticas Avanzadas 2016 Ecuaciones Diferenciales Clase 1

Octavio Miloni

Facultad de Cs. Astronómicas y Geofísicas - Universidad Nacional de La Plata

Métodos Elementales de de Resolución de Ecuaciones Diferenciales

- Variables Separables
- Ecuación Lineal
- Ecuaciones Exactas
- Factor Integrante
- Ecuaciones Homogéneas

Variables Separables

Definición de Ecuación Separable. Un ecuación diferencial

$$\frac{dx}{dt} = f(x, t)$$

se denomina separable si puede escribirse como

$$\frac{dx}{dt} = f_1(x) f_2(t)$$

Casos Particulares

- Si

$$\frac{dx}{dt} = f(x) \quad \text{de dice que la ecuación es } \mathbf{autónoma}$$

- Si

$$\frac{dx}{dt} = g(t) \quad \mathbf{integración trivial}$$

Variables Separables. Método de Resolución

Matemáticas
Avanzadas
2016
Ecuaciones
Diferenciales
Clase 1

Octavio
Miloni

Dada la ecuación separable,

$$\frac{dx}{dt} = f_1(x) f_2(t)$$

podemos reescribirla como

$$\frac{1}{f_1(x)} \frac{dx}{dt} = f_2(t)$$

Ahora, notemos que

$$\frac{1}{f_1(x)} \frac{dx}{dt} = \frac{d}{dt} [F_1(x(t))] \quad \rightarrow \quad F(x(t)) = \int f_2(t) dt + C$$

Ahora, como $\frac{1}{f_1(x)} = \frac{d}{dx} [F(x)]$ entonces, $F(x) = \int \frac{1}{f_1(x)} dx$ con lo que podemos resolver la ecuación

$$\int \frac{1}{f_1(x)} dx = \int f_2(t) dt + C \quad \text{resolviendo tenemos } x(t)$$

Variables Separables. Resolución "Non Sancta" y Ejemplos

Matemáticas
Avanzadas
2016
Ecuaciones
Diferenciales
Clase 1

Octavio
Miloni

Resolución "Non Sancta"

Dada la ecuación separable, $\frac{dx}{dt} = f_1(x) f_2(t)$ si consideramos $\frac{dx}{dt}$ como un cociente (no lo es!) podríamos escribir

$$\frac{1}{f_1(x)} dx = f_2(t) dt \quad \rightarrow \quad \int \frac{1}{f_1(x)} dx = \int f_2(t) dt + C \rightarrow x(t)$$

————— 0 —————

Ejemplos Resolver las siguientes ecuaciones separables

•

$$\frac{dx}{dt} = \frac{x}{1+t}$$

•

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{x}{y} \quad y(4) = -3 \quad \text{No siempre es } x(t)$$

•

$$\frac{dx}{dt} = x^2 - 4$$

Pérdida de Solución! (conversar)

Ecuación Lineal

Definición. Decimos que la ecuación es lineal si la podemos escribir como

$$\frac{dx}{dt} = a(t)x + b(t)$$

- Caso homogéneo: $b(t) = 0$. Es a variable separable y la solución general se puede escribir como $x_h(t) = C e^{\int a(t) dt}$, $C = \text{Constante}$
- Caso no-homogéneo.

Idea: proponer $C = C(t)$ en la solución original

Entonces, se propone $x(t) = C(t)e^{\int a(t) dt}$. Tenemos que $C(t)$ debe satisfacer

$$C(t) = \int b(t) e^{-\int a(t) dt} + K$$

lo que implica que la solución es **dada como en fórmula!**

$$x(t) = \left\{ \int b(t) e^{-\int a(t) dt} + K \right\} e^{\int a(t) dt}$$

Ecuaciones Exactas

Si $\varphi(x, t)$ es diferenciable en un entorno de un punto (x_0, t_0) además $\varphi(x, t) = c$ podemos asumir (si $\frac{\partial \varphi}{\partial x} \neq 0$) que define implícitamente x como función de t tenemos

$$\frac{d}{dt} [\varphi(x, t)] = 0 \quad \rightarrow \quad \frac{\partial \varphi(x, t)}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial \varphi(x, t)}{\partial t} = 0$$

En términos de la diferencial de la función se puede escribir

$$\frac{\partial \varphi(x, t)}{\partial x} dx + \frac{\partial \varphi(x, t)}{\partial t} dt = 0$$

Inversamente, si tenemos una ecuación diferencial escrita en la forma

$$M(x, t) dx + N(x, t) dt = 0$$

Si existe una función $\varphi(x, t)$ tal que

$$M(x, t) = \frac{\partial \varphi(x, t)}{\partial x}, \quad N(x, t) = \frac{\partial \varphi(x, t)}{\partial t}$$

entonces, existen curvas integrales

Ecuaciones Exactas. Condiciones Necesarias y Suficientes

Matemáticas
Avanzadas
2016
Ecuaciones
Diferenciales
Clase 1

Octavio
Miloni

Teorema. *Dada la ecuación diferencial*

$$M(x, t) dx + N(x, t) dt = 0$$

donde las funciones M , N , ∂M , ∂N son continuas en un determinado dominio simplemente conexo, y además

$$\frac{\partial M(x, t)}{\partial t} = \frac{\partial N(x, t)}{\partial x}$$

existe una curva integral definida a través de

$$\varphi(x, t) = c$$

La demostración se basa en las condiciones necesarias para la diferenciabilidad

La construcción de la función $\varphi(x, t)$ se obtiene directamente con la técnica de obtención de función potencial.

Factor Integrante

Para el caso en que la ecuación diferencial

$$M(x, t) dx + N(x, t) dt = 0$$

no sea exacta, se busca una función $\mu(x, t)$ de manera tal que la ecuación

$$\mu(x, t) M(x, t) dx + \mu(x, t) N(x, t) dt = 0$$

lo sea

La función $\mu(x, t)$ es denominada *factor integrante* y se obtiene a partir de imponer la condición

$$\frac{\partial[\mu(x, t) M(x, t)]}{\partial t} = \frac{\partial[\mu(x, t) N(x, t)]}{\partial x}$$

Factor Integrante. Determinación

Si la ecuación no es exacta y proponemos un factor integrante nos encontramos que debe satisfacerse

$$\frac{\partial \mu(x, t)}{\partial x} N(x, t) - \frac{\partial \mu(x, t)}{\partial t} M(x, t) = \mu(x, t) \left[\frac{\partial M(x, t)}{\partial t} - \frac{\partial N(x, t)}{\partial x} \right]$$

Ecuación diferencial parcial para $\mu(x, t)$! Estamos peor!

Propuesta: Asumir que $\mu(x, t)$ depende de una sola variable

- $\mu = \mu(x)$ tenemos para μ la ecuación diferencial

$$\frac{d\mu(x)}{dx} = \underbrace{\left[\frac{\frac{\partial M(x, t)}{\partial t} - \frac{\partial N(x, t)}{\partial x}}{N(x, t)} \right]}_{\text{debe ser sólo función de } x!!} \mu(x)$$

debe ser sólo función de x !!

- $\mu = \mu(t)$ tenemos para μ la ecuación diferencial

$$\frac{d\mu(t)}{dt} = \underbrace{\left[\frac{\frac{\partial N(x, t)}{\partial x} - \frac{\partial M(x, t)}{\partial t}}{M(x, t)} \right]}_{\text{debe ser sólo función de } t!!} \mu(t)$$

debe ser sólo función de t !!

Ecuaciones Homogéneas

Definición. Decimos que una función $f(x, t)$ es homogénea de grado n si y sólo si

$$f(\lambda x, \lambda t) = \lambda^n f(x, t)$$

Definición. Decimos que una ecuación diferencial

$$M(x, t) dx + N(x, t) dt = 0$$

es homogénea de grado n si y sólo si las funciones $M(x, t)$ y $N(x, t)$ lo son

Podemos notar que $x = x \cdot 1$ y $t = x \frac{t}{x}$. Si cambiamos la variable $u = \frac{t}{x}$ tendremos que $t = u x$ con lo que

$$dt = u dx + x du$$

Si la ecuación dif. es homogénea e introducimos el cambio de variables la ecuación diferencial se transforma en

$$\frac{1}{x} dx + \frac{N(1, u)}{M(1, u) + u N(1, u)} du = 0 \quad \text{variables separables}$$

Bibliografía Utilizada y Recomendada

- Zill, Dennis G. & Cullen, Michael R. *Matemáticas Avanzadas para Ingeniería, Vol. I Ecuaciones Diferenciales* Ed. Mc Graw Hill (2006)
- Boyce, William E. & Di Prima, Richard C. *Ecuaciones Diferenciales y Problemas de Valores en la Frontera*, 3 Edición, Ed. Limusa Noriega (1978)
- Coddington, Earl A. *Introducción a las Ecuaciones Diferenciales Ordinarias*, Ed. C.E.C.S.A (1968)